

2		3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31
Kurzzeichen nach AWF 310										AWF® Maschinenkarte für Industrieroboter																	Inventar-Nr.			
Benennung REIS-ROBOT										Baujahr 8/1993				Masch.-Gruppe				Kostenstelle												
Typ RV6										Fabrik-Nr. 52.040.00				Liefer-Tag				Bestell-Nr.												
Hersteller REIS GMBH & CO MASCHINENFABRIK										Liefer-Nr.				Internes Kennzeichen																
Lieferer Im Weidig 1-4, D-63785 Obernburg										Inbetriebn.				Standort				Anschaffungskosten DM												
Technische Daten										Zubehör / Sondereinrichtungen				Besonders geeignet für																
Arbeitsbereich										Bewegungsmöglichkeiten des Armes:				siehe Bestellung																
Translatorisch in X-Richtung, Hub										mm																				
Geschwindigkeit										mm/s																				
Translatorisch in Y-Richtung, Hub										mm																				
Geschwindigkeit										mm/s																				
Translatorisch in Z-Richtung, Hub										mm																				
Geschwindigkeit										mm/s																				
Rotationsbewegung I (Drehen), Winkel										Achse 1				330 °																
Geschwindigkeit														140 °/s																
Rotationsbewegung II (Neigen), Winkel										Achse 2				165 °																
Geschwindigkeit														140 °/s																
Rotationsbewegung III (Schwenken), Winkel										Achse 3				270 °																
Geschwindigkeit														140 °/s																
Bewegungsmöglichkeiten des Handgelenks am Arm:																														
Rotationsbewegung IV (Drehen), Winkel										Achse 4				360 °																
Rotationsbewegung V (Neigen), Winkel										Achse 5				246 °																
Rotationsbewegung VI (Schwenken), Winkel										Achse 6				720 °																
Geschwindigkeit A4/5-270°/s A6-400°/s																														
Normallast										kg																				
Maximallast										6 kg																				
(Bei eingeschränktem Weg und/oder Geschwindigkeit)																														
										Fundamentplan-Nr.				Stromlaufplan-Nr.																

Referenzstellung: REIS Roboter

